

2015 Robogames – BiPed Race Rules Ver_150727(최종)

BiPed Race Rules

Name of Event 경기명	Biped (android) race
Robots per Event 경기 당 로봇 개수	1
Length of Event 경기시간	3 minutes max 최대 3 분
Robot Weight Range 로봇 무게 범위	None 제한 없음
Robot Dimensions 로봇 규격	3 classes : under 60cm (24"); 60cm-120cm (24-48"); 120.1cm and up (48"+) 3 개 등급: 60cm 미만 (24"); 60cm-120cm (24-48"); 120.1cm 이상 (48" +)
Arena Specifications 경기장 규격	2 meters (6.6') long for 2 small classes. 3 meters (9.8') for largest class. 60cm 미만 로봇과 60cm-120cm 로봇은 2 미터 경주. 120cm 이상 로봇은 3 미터 경주.
Robot Control 로봇 제어	Autonomous or R/C 자율 또는 원격 제어
Engineering Principles 설계 원리	Motion Control, Gait, Proprioception, Electrical Engineering, Computer Science 동작 제어, 보행 제어, 자기 수용 센서, 전기 공학, 컴퓨터 공학
Event Summary 경기 개요	Classic foot race. Robots have to run at the sound of the starting gun. Fastest robot wins. 고전적인 두발 레이스. 신호탄이 울리면 로봇이 달리기 시작합니다. 가장 빨리 달리는 로봇이 우승합니다.

Event Rules: Bipedes must have only two legs for this competition. Feet may be no longer than 1/5 of total robot height. Robot must use a reciprocal linear mechanism for locomotion. If this mechanism is driven by a rotary motor, reversal of the direction of the mechanism (as required for up/down or forward/back motion) must require reversal of the motor. In addition, the actuator in contact with the floor must move backwards and forwards with respect to center of gravity of the robot. CamBots are precluded.

경기 규칙: Biped 로봇은 반드시 두 개의 발을 사용해야 합니다. 로봇의 발은 로봇 키의 1/5 보다 길 수 없습니다. 로봇은 반드시 반복적인 선형 메커니즘을 사용하여 주행해야 합니다. 만약 이 메커니즘을 일반 회전 모터를 사용해서 구동한다면, (위/아래 또는 전진/후진에 필요한) 역방향 메커니즘을 위해 반드시 모터가 역방향으로도 움직일 수 있어야 합니다. 또한, 바닥에 맞닿아 있는 액추에이터는 로봇의 무게중심에 따라 앞으로 뒤로 움직일 수 있어야 합니다. CamBots 는 사용할 수 없습니다.



Robots race from starting line to finish line. Number of robots per race will be determined by total number of entrants. Fastest time wins.

로봇은 출발선에서 결승선까지 달리기를 합니다. 출전자의 수에 따라 각 레이스에서 달리는 로봇의 수가 달라질 수 있습니다. 최고 기록을 내는 로봇이 우승합니다.